

Université Chouaib Doukkali
Faculté des Sciences
Département de Mathématiques
El Jadida

A. Lesfari
lesfariahmed@yahoo.fr
http://lesfari.com

GÉOMÉTRIE DIFFÉRENTIELLE

Exercice 1. Considérons sur \mathbb{R} une carte (\mathbb{R}, φ) où $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ est une application définie par

$$\varphi(t) = t^3, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Les cartes (\mathbb{R}, id) et (\mathbb{R}, φ) sont-ils compatibles ? Justifier la réponse.

Exercice 2. Soient U_1, V_1, U_2, V_2 des sous ensembles du cercle S^1 composés de points $p = (x, y)$ pour lesquels $y > 0, y < 0, x > 0, y < 0$, respectivement. Soient $\varphi_1, \psi_1, \varphi_2, \psi_2$ des applications de ces ensembles dans \mathbb{R} définies par

$$(x, y) \mapsto x, (x, y) \mapsto x, \quad (x, y) \mapsto y, \quad (x, y) \mapsto y,$$

respectivement.

a) Montrer que les couples $(U_i, \varphi_i), (V_i, \psi_i), i = 1, 2$, sont des cartes sur S^1 . En déduire que S^1 est une variété topologique.

b) Quelles sont les formules qui déterminent les changements de cartes.

c) Montrer que les cartes mentionnées dans a) sont compatibles.

d) En déduire que S^1 est une variété différentiable.

Exercice 3. Montrer que la sphère S^2 dans \mathbb{R}^3

$$S^2 = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1\},$$

est une variété différentiable dont l'atlas est composé de deux cartes $(\mathcal{U}_1, \varphi_1), (\mathcal{U}_2, \varphi_2)$ en projection stéréographique.

Exercice 4. Soit S^n la sphère définie dans \mathbb{R}^{n+1} par l'équation

$$x_1^2 + x_2^2 + \cdots + x_{n+1}^2 = 1.$$

Montrer qu'on peut munir S^n d'une structure de variété différentiable.

Exercice 5. Soit $\mathbb{P}^n(\mathbb{R})$ l'espace projectif réel. On désigne par

$$U_i = \{[X_0, \dots, X_n] \in \mathbb{P}^n(\mathbb{R}) : X_i \neq 0\}, \quad 0 \leq i \leq n$$

l'ensemble des droites pour lesquelles $X_i \neq 0$. Soit φ_i l'application

$$\varphi_i([X_0, \dots, X_n]) = \left(\frac{X_0}{X_i}, \dots, \widehat{\frac{X_i}{X_i}}, \dots, \frac{X_n}{X_i} \right),$$

où le terme chapeauté est omis. Montrer qu'on peut munir $\mathbb{P}^n(\mathbb{R})$ d'une structure de variété différentiable.

Exercice 6. Soit

$$\mathbb{P}^n(\mathbb{C}) = \frac{\{[Z] \neq 0 \in \mathbb{C}^{n+1}\}}{[Z] \sim [\lambda Z]},$$

l'espace projectif complexe et désignons par \mathcal{H}_i un hyperplan à l'infini.

a) Montrer que $\mathbb{P}^n(\mathbb{C}) \setminus \mathcal{H}_i$ est isomorphe à \mathbb{C}^n .

b) Déterminer un ensemble explicite de cartes sur $\mathbb{P}^n(\mathbb{C})$.

c) Montrer que l'espace $\mathbb{P}^n(\mathbb{C})$ peut-être vu comme étant une compactification de \mathbb{C}^n et que celle-ci s'obtient par l'adjonction à \mathbb{C}^n de l'hyperplan \mathcal{H}_i à l'infini.

d) En déduire que $\mathbb{P}^n(\mathbb{C})$ est une variété différentiable.

Exercice 7. Soient M et N deux variétés différentiables de dimensions m et n respectivement. Posons

$$M \times N = \{(p, q) : p \in M, q \in N\}.$$

a) Montrer que si (U, φ) est une carte sur M et (V, ψ) est une carte sur N , alors $(U \times V, \varphi \times \psi)$ est une carte sur $M \times N$.

b) Soient (U_1, φ_1) et (U_2, φ_2) deux cartes sur M , compatibles. Soient (V_1, ψ_1) et (V_2, ψ_2) deux cartes sur N , compatibles. Montrer que les cartes $(U_1 \times V_1, \varphi_1 \times \psi_1)$ et $(U_2 \times V_2, \varphi_2 \times \psi_2)$ sur $M \times N$ sont aussi compatibles.

c) Conclusion ?

Exercice 8. Soit Σ une surface non-singulière de dimension k définie dans \mathbb{R}^n par un système d'équations :

$$\begin{aligned} F_1(x_1, \dots, x_n) &= 0, \\ &\vdots \\ F_{n-k}(x_1, \dots, x_n) &= 0. \end{aligned}$$

a) Soit (x_1^0, \dots, x_n^0) un point non singulier de la surface Σ . Montrer qu'on peut introduire des coordonnées locales dans le voisinage de ce point.

b) Montrer que Σ admet une structure de variété différentiable.

c) Déterminer les coordonnées d'un vecteur tangent ainsi que l'espace tangent à cette variété dans le voisinage du point non singulier.

Exercice 9. a) Soit T^n un tore de dimension n c'est-à-dire le produit direct de n cercles. Autrement dit, T^n est le quotient \mathbb{R}^n/L (resp. \mathbb{C}^n/L) de \mathbb{R}^n (resp. \mathbb{C}^n) par un sous-groupe engendré par une base de \mathbb{R}^n (resp. \mathbb{C}^n). Montrer que T^n est muni d'une structure de variété différentiable.

b) Soit \mathcal{C} une variété complexe de dimension 1 (une courbe complexe) définie par l'équation :

$$(1) \quad f(w, z) = 0,$$

où $f(w, z)$ est une fonction analytique à deux variables w et z . Un point (w_0, z_0) de la courbe \mathcal{C} est non-singulier si

$$\text{grad } f|_{w_0, z_0} \equiv \left(\frac{\partial f}{\partial w}, \frac{\partial f}{\partial z} \right)_{w_0, z_0} \neq 0.$$

On suppose que

$$f(w_0, z_0) = 0,$$

et

$$\text{grad } f|_{w_0, z_0} \neq 0.$$

Montrer que si

$$\frac{\partial f}{\partial w} \neq 0,$$

alors l'équation (1) admet, dans un voisinage suffisamment petit du point (w_0, z_0) , une solution unique $w = w(z)$ qui est analytique complexe, de telle sorte que f

$$(w(z), z) = 0, \quad w_0 = w(z_0), \quad \frac{\partial w}{\partial \bar{z}} \equiv 0.$$

c) Supposons que

$$(2) \quad f(w, z) = w^2 - P_n(z) = 0,$$

où $P_n(z)$ est un polynôme de degré n . Montrer que la surface (2) est singulière si et seulement si le polynôme $P_n(z)$ n'a pas de racines multiples. Discuter la possibilité d'introduire une coordonnée locale sur la surface (2).

c) On suppose que $f(w, z)$ soit un polynôme de degré n en w et irréductible.

• Montrer que l'équation (1) admet un prolongement au plan projectif complexe $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$ sous la forme

$$(3) \quad P(Z_0, Z_1, Z_2) = 0,$$

où Z_0, Z_1, Z_2 sont des coordonnées homogènes.

- Que représentent les points de la surface (3) en lesquels on a $Z_0 = 0$.
- Montrer que toute surface dans $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$ définie par (3) est compacte.
- L'équation (3) définit, en l'absence de toute singularité, une variété compacte à deux dimensions. Quelle est cette variété? (Discuter le cas des équations du type (2) et comparer avec c)).

Exercice 10. Quelle est la variété (complexe) associée à

$$w^2 + P_n(z)w + 1 = 0,$$

où $P_n(z)$ est un polynôme en z de degré n . Justifier la réponse.

Exercice 11. Soit M une variété différentiable de dimension n . Soit $A = (U_i, \varphi_i)$ un atlas de M , telle que : $O \subset \bigcup_i U_i$. On suppose que pour tout i , l'ensemble $\varphi_i(O \cap U_i)$ soit un ouvert dans \mathbb{R}^n . Montrer que l'ensemble O est un ouvert dans M . Réciproque ? En déduire que pour toute carte (U, φ) de la variété M , un sous-ensemble $V \subset U$ est ouvert dans M si et seulement si $\varphi(V)$ l'est dans \mathbb{R}^n .

Exercice 12. Soient M un espace topologique, U_i un ensemble ouvert dans M , $\varphi_i : U_i \rightarrow \varphi_i(U_i)$, un homéomorphisme et $A = (U_i, \varphi_i)$ un atlas de M . Montrer que la structure différentiable définie par l'atlas A est compatible avec la topologie de l'espace M .

Exercice 13. Soit V la variété définie par

$$V = \bigcap_{i=1}^4 \{Q_i(z) = c_i, z \in \mathbb{C}^6\},$$

où

$$\begin{aligned} Q_1(z) &= z_1 + z_2 - (z_4 + z_5)^2 - z_6^2, \\ Q_2(z) &= z_1 z_5 + z_2 z_4 - z_3 z_6 - z_4^2 z_5 - z_4 z_5^2, \\ Q_3(z) &= z_3^2 - z_1 z_5^2 - z_2 z_4^2 + z_4^2 z_5^2, \\ Q_4(z) &= z_1 z_2, \end{aligned}$$

et $c_i \in \mathbb{C}$ $1 \leq i \leq 4$, n'est pas une valeur critique. Soit \bar{V} la fermeture projective de $V \subset \mathbb{C}^6$ dans $\mathbb{P}^6(\mathbb{C})$. Analyser le lieu à l'infini $\bar{V} \cap \{Z_0 = 0\}$, et décrire les singularités de la variété projective \bar{V} .

Exercice 14. Soit $G_{n,k}$, $0 \leq k \leq n$, une Grassmannienne complexe c'est-à-dire l'ensemble des plans de dimension k de l'espace \mathbb{C}^n passant par 0. $G_{n,k}$ peut être considéré comme espace des sphères de centre 0 et de dimension $k-1$ contenues dans la sphère S^{n-1} , ces sphères correspondant biunivoquement aux sous-espaces vectoriels de dimension k de \mathbb{C}^n .

a) Que représentent $G_{n,0}$ et $G_{n,n}$?

b) Montrer que $G_{n,k}$ peut être interprétée comme un ensemble de matrices d'ordre $n \times k$ de rang k , modulo la relation $A \sim B$ s'il existe une matrice C d'ordre k régulière telle que : $B = CA$.

c) On se propose dans la question suivante de montrer que l'interprétation

donnée dans b) permet d'introduire des coordonnées dans $G_{n,k}$. Soient π un élément de $G_{n,k}$, $A = (a_{ij})$, $1 \leq i \leq n$, $1 \leq j \leq k$, la matrice correspondante, $I = \{i_1, \dots, i_k\} \subset \{1, \dots, n\}$ et posons

$$(4) \quad P_I = \det \begin{pmatrix} a_{i_1 1} & \cdots & a_{i_1 k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i_k 1} & \cdots & a_{i_k k} \end{pmatrix}.$$

Montrer que les nombres P_I ne sont pas tous nuls et qu'ils sont définis à un facteur multiplicatif complexe non nul près. Montrer que la donnée des mineurs P_I de la matrice A permet de définir le plan π correspondant. Que peut-on dire des coordonnées (4) et quel est leur nombre ?

d) Soit

$$U_I = \{\pi \in G_{n,k} : P_I(\pi) \neq 0\},$$

où I est le sous-ensemble de $\{1, \dots, n\}$ définie dans c). Montrer que les points de $U_{\{1, \dots, n\}}$ peuvent être représentés par des matrices

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & * & \cdots & \cdots & * \\ 0 & 1 & & & \vdots & * & & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & & \vdots & \vdots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & & \ddots & 0 & \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 1 & * & \cdots & \cdots & * \end{pmatrix},$$

c'est-à-dire de la forme (E, Z) où E est la matrice unité d'ordre k et $Z = (z_{ij})$ une matrice $(n-k) \times k$ quelconque.

e) Montrer que les domaines U_I constituent un recouvrement de $G_{n,k}$.

f) Montrer que les éléments de la matrice Z (voir question d)) déterminent une application bijective

$$\varphi_I : U_I \longrightarrow \mathbb{C}^{(n-k)k}.$$

g) En déduire que la famille $\{(U_I, \varphi_I)\}$ est un atlas de cartes de $G_{n,k}$.

h) En déduire que $G_{n,k}$ est une variété complexe différentiable compacte et connexe de dimension $(n-k)k$.

i) Montrer que $G_{n,1}$ s'identifie en tant qu'espace topologique, avec $\mathbb{P}^{n-1}(\mathbb{C})$ et que celui-ci est une variété complexe de dimension $n-1$. Montrer que cette structure possède une description commode en coordonnées homogènes.

j) Montrer que $G_{n,k}$ admet un plongement dans $\mathbb{P}^{C_n^k-1}(\mathbb{C})$ où $C_n^k = \frac{n!}{k!(n-k)!}$.

k) En remplaçant dans les questions précédentes les nombres complexes par les quaternions, montrer qu'on obtient une variété compacte connexe de dimension $4(n-k)k$, notée $HG_{n,k}$ ou tout simplement $G_{n,k}$, que l'on appelle Grassmannienne quaternionnienne.

Exercice 15. Soit $N \subset \mathbb{R}^{n+l}$.

1) On suppose que :

$$(I) \left\{ \begin{array}{l} \text{Pour tout } p \in N, \text{ il existe un ouvert } U \text{ de } \mathbb{R}^{n+l} \text{ contenant } p \\ \text{et une submersion de classe } \mathcal{C}^k, k \geq 1, f : U \rightarrow \mathbb{R}^l \text{ telle que :} \\ U \cap N = \{x \in U : f(x) = 0\}, \\ = U \cap f^{-1}(0), \\ = \{(x_1, \dots, x_{n+l}) \in U : f_1(x_1, \dots, x_{n+l}) = 0, \dots, f_l(x_1, \dots, x_{n+l}) = 0\}. \end{array} \right.$$

Démontrer que :

$$(II) \left\{ \begin{array}{l} N \text{ est une sous-variété de } \mathbb{R}^{n+l} \text{ de dimension } n \\ \text{et de classe } \mathcal{C}^k, k \geq 1. \end{array} \right.$$

2) On suppose que (II) est satisfaite. Démontrer que :

$$(III) \left\{ \begin{array}{l} \text{Pour tout } p \in N, \text{ il existe un ouvert } U \text{ de } \mathbb{R}^{n+l} \text{ contenant } p \\ \text{et un ouvert } \Omega \text{ de } \mathbb{R}^n \text{ contenant } 0 \text{ et une application} \\ h : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+l}, (t_1, \dots, t_n) \mapsto (x_1(t_1, \dots, t_n), \dots, x_{n+l}(t_1, \dots, t_n)), \\ \text{avec } h(0) = 0 \text{ et telle que } h \text{ soit une immersion et } h : \Omega \rightarrow U \cap N, \text{ soit} \\ \text{un homéomorphisme pour la topologie induite sur } N \text{ par celle de } \mathbb{R}^{n+l}. \end{array} \right.$$

Que peut-on dire de l'application h ?

3) On suppose maintenant que (III) est vérifié. Démontrer que :

$$(IV) \left\{ \begin{array}{l} \text{Pour tout } p = (x_1^0, \dots, x_{n+l}^0) \in N, \text{ il existe un ouvert } U \text{ de } \mathbb{R}^{n+l} \\ \text{contenant } p \text{ et un ouvert } V \text{ de } \mathbb{R}^n \text{ contenant } (x_1^0, \dots, x_n^0) \text{ et une application} \\ g : V \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^l, (x_1, \dots, x_n) \mapsto (g_1(x_1, \dots, x_n), \dots, g_l(x_1, \dots, x_n)), \\ \text{telle que (à une permutation des coordonnées près) :} \\ U \cap N = \text{graphe de } g, \\ = \{x_1, \dots, x_n, g_1(x_1, \dots, x_n), \dots, g_l(x_1, \dots, x_n)\}. \end{array} \right.$$

4) Démontrer que (IV) implique (I).

Exercice 16. Soient M et N deux variétés différentiables de dimension m et n respectivement. Soit $F : M \rightarrow N$, une application différentiable.

1) On suppose que : $m = n$.

a) Montrer que si $rg_p(F) = m, p \in M$, alors il existe un voisinage U de p tel que $F : U \rightarrow F(U)$, est un difféomorphisme.

b) Montrer que si $rg_p(F) = m, \forall p \in M$, et que de plus F est bijective alors $F : M \rightarrow N$ est un difféomorphisme.

2) Soit f_1, \dots, f_m des fonctions indépendantes autour d'un point $p \in M$. Montrer qu'ils existe un voisinage U de p tel que (U, f_1, \dots, f_m) soit une carte.

3) Soit $f_1, \dots, f_k, k \leq m$, des fonctions indépendantes autour d'un point $p \in M$. Montrer qu'ils existent un voisinage U de p et des fonctions x_{k+1}, \dots, x_m

tels que $(U, f_1, \dots, f_m, x_{k+1}, \dots, x_m)$ soit une carte.

4) Soit $q \in N$. Supposons que $F^{-1}(q)$ est non vide et que le rang de F en tout point de $F^{-1}(q)$ soit égal à la dimension de N . Montrer que $F^{-1}(q)$ est une sous-variété de M . Quelle est sa dimension ?

Exercice 17. Soit M une variété différentiable et soit p un point de M . Deux courbes $f(t)$ et $g(t)$ sont équivalentes si elles sont issues du point p et si

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t) - g(t)}{t} = 0,$$

sur une carte de M . Montrer que cette limite est nulle pour une carte quelconque de M contenant le point p .

Exercice 18. a) Soient deux sous-ensembles disjoints $A, B \subset \mathbb{R}^n$, A est compact, B est fermé. Montrer qu'il existe sur \mathbb{R}^n une fonction φ de classe C^∞ telle que :

$$\varphi(x) = \begin{cases} 1 & \text{sur } A \\ 0 & \text{sur } B \end{cases}$$

et $0 \leq \varphi(x) \leq 1$ partout.

b) Soient M une variété différentiable et C un compact de M tels que : $C \subset V$ où V est un ouvert dans M . En utilisant a), montrer qu'il existe une fonction $\varphi \in C^\infty(M)$ telle que :

$$\begin{aligned} 0 &\leq \varphi(x) \leq 1 \text{ sur } M, \\ 0 &\leq \varphi_i(x) \leq 1, \forall x \in M, \\ \sum_i \varphi_i(x) &= 1, \forall x \in M. \end{aligned}$$

Exercice 19. Soient M une variété différentiable de dimension m et TM le fibré tangent à M , i.e., l'union des espaces tangents $T_p M$ à M en tous ses points p ,

$$TM = \bigcup_{p \in M} T_p M.$$

a) Montrer que : $\dim T_p M = \dim M$.

b) Montrer qu'il existe sur TM une structure naturelle de variété différentiable. Quelle est sa dimension ?

Exercice 20. Soient M et N deux variétés différentiables de dimensions m et n respectivement, p un point de M et $F : M \rightarrow N$ une application différentiable de rang constant $r = \text{rg}_p F$. Montrer qu'il existe une carte $(U, \varphi) = (U, x_1, \dots, x_m)$ sur M et une carte $(V, \psi) = (V, y_1, \dots, y_n)$ sur N telles que l'application F s'exprime dans les coordonnées locales x_1, \dots, x_m et y_1, \dots, y_n par

$$y_i = \begin{cases} x_i & \text{pour } 1 \leq i \leq r, \\ 0 & \text{pour } r + 1 \leq i \leq n. \end{cases}$$

Exercice 21. Soient M une variété différentiable de dimension n , (U, x_1, \dots, x_n) une carte quelconque de M et ω une k -forme différentielle dans M . Montrer que ω s'écrit de façon unique sous la forme

$$\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} f_{i_1, \dots, i_k} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k},$$

où f_{i_1, \dots, i_k} sont des applications continues sur M .

Exercice 22. Prenons pour variété M l'espace vectoriel \mathbb{R}^3 dans lequel on aura fixé des coordonnées

$$x_1, x_2, x_3 : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}.$$

Soient f et h des fonctions de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R} , g et k des fonctions de \mathbb{R}^3 dans \mathbb{R}^3 , de classe \mathcal{C}^1 sur un ouvert U de \mathbb{R}^3 . En utilisant la formule de différentiation extérieure d'un produit extérieur de deux formes différentielles et d'un produit d'une fonction par une forme différentielle, ainsi que la notion de forme différentielle associée à un champ scalaire ou à un champ vectoriel dans \mathbb{R}^3 , démontrer les formules suivantes de l'analyse vectorielle :

$$\begin{aligned} \text{grad}(fh) &= f \text{grad } h + h \text{grad } f, \\ \text{rot}(fg) &= \text{grad } f \wedge g + f \text{rot } g, \\ \text{div}(fg) &= \langle \text{grad } f, g \rangle + f \text{div } g, \\ \text{div}(g \wedge k) &= \langle \text{rot } g, k \rangle - \langle g, \text{rot } k \rangle. \end{aligned}$$

Exercice 23. Soit D un ouvert étoilé de \mathbb{R}^2 c.à.d. un ouvert tel que $(x_1, x_2) \in D$ et $0 \leq t \leq 1$ entraînent $(tx_2, tx_3) \in D$, et I un intervalle ouvert de \mathbb{R} . Soit ω une 2-forme différentielle définie et continûment dérivable sur $I \times D$, telle que :

$$dx_1 \wedge \omega = 0, \quad d\omega = 0.$$

a) Montrer que

$$\omega = dx_1 \wedge \sum_{i=2}^3 f_i dx_i,$$

où les f_i sont des fonctions complexes, définies et continûment dérivables sur $I \times D$. Quelles conditions les f_i doivent-ils satisfaire ?

b) Si $x = (x_1, x_2, x_3) \in I \times D$, on pose

$$h(x) = \sum_{i=2}^3 \int_0^1 x_i f_i(x_1, tx_2, tx_3) dt.$$

Montrer que h est continûment dérivable et que

$$\omega = dx_1 \wedge dh.$$

En déduire une forme différentielle λ de degré 1, définie et continûment dérivable sur $I \times D$, telle que $\omega = d\lambda$.

Exercice 24. Soit la forme différentielle

$$\omega = dx_1 \wedge dx_2 + dx_3 \wedge dx_4 + \cdots + dx_{2n-1} \wedge dx_{2n}.$$

Calculer ω^n .

Exercice 25. Examiner si les formes différentielles suivantes sont exactes et, le cas échéant, trouver une fonction f telle que : $\omega = df$.

$$\omega = (3x^2 + 2y^2 + 3z) dx + (4xy + 2y - z) dy + (3x - y - 2) dz,$$

$$\omega = x^2 dy + 3xz dz,$$

$$\omega = (xy \cos xy + \sin xy) dx + (x^2 \cos xy + y^2) dy,$$

$$\omega = (5x^2 y - 4xy) dx + (3x^2 - 2y) dy,$$

$$\omega = \frac{x + 2y}{x^2 + y^2} dx + \frac{y - 2x}{x^2 + y^2} dy.$$

Exercice 26. Montrer que toute forme différentielle fermée est exacte dans le voisinage d'un point d'une variété.

Exercice 27. Soient M une variété différentiable de dimension n et $\Omega^k M$ l'ensemble des formes différentielles ω de degré $k \geq 0$ sur M . Considérons l'application

$$d : \Omega^k M \rightarrow \Omega^{k+1} M,$$

définie par

$$d\omega = \sum_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n} df_{i_1, \dots, i_k} \wedge dx_{i_1} \wedge \cdots \wedge dx_{i_k}.$$

Montrer que

$$d^2 = d \circ d = 0.$$

Exercice 28. Soient M une variété différentiable de dimension n et $U \subset M$, un ouvert de carte.

1°) Démontrer que si ω est une k -forme différentielle dans U de classe C^1 et λ est une l -forme différentielle dans U de classe C^1 , alors

$$d(\omega \wedge \lambda) = d\omega \wedge \lambda + (-1)^k (\omega \wedge d\lambda).$$

2°) Démontrer que si ω est une k -forme différentielle dans U de classe C^2 , alors

$$d(d\omega) = 0.$$

3°) Retrouver les propriétés suivantes en utilisant les propriétés de la différentielle extérieure :

$$\operatorname{rot}(\operatorname{grad} f) = 0, \quad \operatorname{div}(\operatorname{rot} V) = 0.$$

Exercice 29. Soit $H^k(M, \mathbb{R})$ le groupe de cohomologie d'une variété M .

a) Montrer que $H^0(M, \mathbb{R})$ est un espace vectoriel de dimension égale au nombre de composantes connexes de la variété M .

b) Soient

$$f_1, f_2 : M_1 \longrightarrow M_2,$$

deux applications différentiables de variétés M_1 et M_2 . Montrer que si f_1 et f_2 sont homotopes, alors les applications f_1^*, f_2^* de groupes de cohomologies se confondent :

$$f_1^* = f_2^* : H^k(M_1, \mathbb{R}) \longrightarrow H^k(M_1, \mathbb{R}).$$

En déduire que deux variétés homotopiquement équivalentes ont même groupe de cohomologie.

c) Montrer que :

$$\begin{aligned} H^k(S^1, \mathbb{R}) &= 0, \quad k > 1, \\ H^0(S^1, \mathbb{R}) &= \mathbb{R}, \\ H^1(S^1, \mathbb{R}) &= \mathbb{R}, \end{aligned}$$

où S^1 est un cercle.

Exercice 30. Soient ω une 1-forme différentielle exacte dans $U \subset \mathbb{R}^n$, $\Phi = (\varphi^1, \dots, \varphi^m)$ et $\Psi = (\psi^1, \dots, \psi^l)$ deux chemins dans U de classe \mathcal{C}^1 par morceaux. Montrer que :

a) Si $\omega = dh$, alors

$$\int_{\Phi} \omega = h(\varphi^m(1)) - h(\varphi^1(0)).$$

b) Si $\varphi^1(0) = \psi^1(0)$ et $\varphi^m(0) = \psi^l(0)$, alors

$$\int_{\Phi} \omega = \int_{\Psi} \omega.$$

c) Si Φ est fermé, alors

$$\int_{\Phi} \omega = 0.$$

Exercice 31. a) Montrer que si une forme différentielle ω est fermée, alors sa transformée $g^*\omega$ par g l'est aussi, g étant de classe \mathcal{C}^2 .

b) Si g est une bijection de classe \mathcal{C}^2 admettant une fonction réciproque qui soit aussi de classe \mathcal{C}^2 , montrer que ω est fermée dès que $g^*\omega$ est fermée.

Exercice 32. Soient φ et ψ les 2-simplexes de \mathbb{R}^3 définis par

$$\varphi(s, t) = (1 - s, 1 - t, st),$$

et

$$\psi(s, t) = \left((a + (b - a)s) \cos \frac{\pi}{2}t, (a + (b - a)s) \sin \frac{\pi}{2}t, \frac{\pi}{2}t \right), \quad 0 < a < b.$$

Calculer les intégrales suivantes :

a)

$$\int_{\varphi} x dx \wedge dz + y dz \wedge dx + z dx \wedge dy.$$

b)

$$\int_{\psi} z dx \wedge dy.$$

Exercice 33. Calculer l'intégrale

$$\int_{\psi} (x^2 + y^2) dx \wedge dy,$$

si ψ est le 2-complexe $\psi = \Delta + \varphi_-$ avec

$$\Delta = [(0, -4), (4, 0), (-4, 0)],$$

et

$$\varphi(u, v) = (u \cos 2\pi v, u \sin 2\pi v).$$

Exercice 34. Soit φ le 2-simplexe dans \mathbb{R}^2 défini par

$$\varphi(s, t) = (s(1 - t), t).$$

a) Vérifier que φ est de classe \mathcal{C}^∞ .

b) Identifier l'image de φ .

c) Calculer le bord $\partial\varphi$ de φ .

Exercice 35. Soit φ le 2-simplexe dans \mathbb{R}^3 définie par

$$\varphi(u, v) = ((1 - u) \cos \pi v, (1 - u) \sin \pi v, u).$$

a) Caractériser l'image de φ .

b) Déterminer un 3-simplexe dont φ soit une partie du bord.

c) Calculer l'intégrale de $(y + z) dy \wedge dz$ sur φ .

Exercice 36. Soit la 1-forme différentielle

$$\omega = \frac{xdy - ydx}{x^2 + y^2},$$

et φ le 1-simplexe dans $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ défini par

$$\varphi(t) = (a \cos 2\pi t, a \sin 2\pi t), \quad t \in [0, 1], \quad a > 0.$$

a) Calculer $\int_{\varphi} \omega$.

b) Montrer qu'il n'existe aucun 2-complexe de classe \mathcal{C}^2 dans $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ dont φ soit le bord.

Exercice 37. Soient a , b et c des réels strictement positifs. Utiliser le théorème de Stokes-Cartan pour calculer

$$\int_{\partial\varphi} z dx \wedge dy,$$

si φ est le 3-simplexe de \mathbb{R}^3 défini par

$$\varphi(r, s, t) = (ar \cos 2\pi s \sin \pi t, br \sin 2\pi s \sin \pi t, cr \cos \pi t).$$

Exercice 38. Soit φ le 2-simplexe dans \mathbb{R}^2 défini par

$$\varphi(s, t) = (as \cos 2\pi t, as \sin 2\pi t),$$

où a est un réel strictement positif.

a) Déterminer l'image de φ .

b) Montrer que $\partial\varphi$ est un simplexe et déterminer son image.

Exercice 39. Utiliser le théorème de Stokes-Cartan pour calculer

$$\int_{\varphi} (x + y) dz \wedge dx + (1 - z) dx \wedge dy + (y + z^2) dy \wedge dz,$$

si

$$\varphi(u, v) = \left(a \cos 2\pi u \sin \frac{\pi}{2} v, a \sin 2\pi u \sin \frac{\pi}{2} v, a \cos \frac{\pi}{2} v \right), \quad a > 0.$$

Exercice 40. Soit φ le 2-simplexe dans \mathbb{R}^3 défini par

$$\varphi(s, t) = (a \cos 2\pi s, a \sin 2\pi s, t),$$

avec $(s, t) \in [0, 1] \times [0, 1]$, $a > 0$.

a) Caractériser l'image de φ .

b) Calculer le bord $\partial\varphi$ de φ .

- c) Trouver une 1-forme différentielle dont la différentielle soit $dx \wedge dz$.
 d) Calculer

$$\int_{\varphi} dx \wedge dz.$$

- i) par calcul direct.
 ii) par le théorème de Stokes-Cartan.

Exercice 41. Soient $n \geq 1$, $m \geq 1$ des entiers, $U \subset \mathbb{R}^n$ et $V \subset \mathbb{R}^m$ des parties non vides, $I = [0, 1]$,

$$g : V \rightarrow U, \quad y = (y_1, \dots, y_m) \mapsto g(y) = (g_1(y_1), \dots, g_n(y_m)),$$

une application de classe \mathcal{C}^1 dans V , et ω une k -forme différentielle de classe \mathcal{C}^1 dans U .

- a) Montrer que si h est une application continue de U dans R , alors

$$g^*(h\omega) = (hog)g^*\omega,$$

où g^* est la transformée de ω par g .

- b) Supposons que h soit une application de classe \mathcal{C}^1 de $W \subset \mathbb{R}^p$ dans $V \subset \mathbb{R}^m$. Montrer que

$$(goh)^* = h^*(g^*\omega).$$

- c) Supposons que g soit de classe \mathcal{C}^2 dans V . Montrer que

$$g^*(d\omega) = d(g^*\omega).$$

- d) Soit φ un k -simplexe dans U de classe \mathcal{C}^1 . Montrer que

$$\int_{\varphi} \omega = \int_{\tau^k} \varphi^*\omega,$$

où τ^k désigne l'injection canonique de I^k dans \mathbb{R}^k .

- e) Montrer que

$$\int_{\tau^k} d(\varphi^*\omega) = \int_{\partial\tau^k} \varphi^*\omega.$$

- f) En utilisant ce qui précède, montrer que si ω est une $(k-1)$ -forme différentielle de classe \mathcal{C}^1 dans U et si $\Phi = (\varphi^1, \dots, \varphi^m)$ est un k -complexe dans U de classe \mathcal{C}^2 , alors

$$\int_{\partial\Phi} \omega = \int_{\Phi} d\omega.$$

Exercice 42. Soit la 1-forme différentielle dans l'ouvert Ω de \mathbb{R}^2 égal à $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$:

$$\omega = \frac{xdy - ydx}{x^2 + y^2}.$$

- a) Montrer que la forme ω n'est pas exacte sur Ω .
 b) Trouver un ouvert Δ dont la différence avec Ω soit de mesure nulle et sur lequel ω soit exacte.

Exercice 43. Soit M une variété de dimension n . Une forme de volume sur M est une forme différentielle ω de degré n nulle en aucun point ($\omega(x) \neq 0, \forall x \in M$). Une variété orientable est une variété munie d'une forme de volume.

- a) Montrer que \mathbb{R}^n et S^1 sont orientables.
 b) Soient M_1 et M_2 deux variétés orientables de dimensions respectives n_1 et n_2 . Montrer que $M_1 \times M_2$ est orientable.
 c) En déduire que le tore $T^2 = S^1 \times S^1$ est orientable et déterminer sa forme de volume.
 d) Montrer qu'une variété M de dimension n est orientable si et seulement si elle possède un atlas (U_i, φ_i) tel que, pour tout couple de cartes (U_i, φ_i) et (U_j, φ_j) , le déterminant de Jacobien du changement de cartes

$$\varphi_j \circ \varphi_i^{-1} : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^n,$$

est strictement positif.

- e) En déduire que l'espace tangent à une variété différentiable M est orientable. f) Soit D la bande $\mathbb{R} \times [0, 1]$ dans le plan \mathbb{R}^2 . Le ruban de Möbius est l'espace quotient E de D obtenu en identifiant les points (x, y) et $(x + 1, 1 - y)$. En utilisant d), montrer que le ruban de Möbius n'est pas orientable.
 g) Pour quel n l'espace projectif $\mathbb{P}^n(\mathbb{R})$ est-il orientable ? De même, pour quels n et k la variété Grassmannienne $G_{n,k}^{mathbb{R}}$ est-elle orientable ?
 h) Montrer que si la variété M est orientable, alors son bord ∂M est aussi orientable. En déduire qu'une orientation de M détermine une orientation de ∂M .

Exercice 44. Soit $(U, \varphi) = (U, x_1, \dots, x_n)$ une carte quelconque d'une variété différentiable M et soit p un point de cette carte. Dans l'espace tangent $T_p M$, cette carte définit la base

$$\left(\left(\frac{\partial}{\partial x_1} \right)_p, \dots, \left(\frac{\partial}{\partial x_n} \right)_p \right),$$

et dans l'espace dual $T_p^* M$, la base duale

$$\left((dx_1)_p, \dots, (dx_n)_p \right).$$

- a) Montrer que sur l'espace $T_p M$, tout tenseur S_p de type (k, l) où $k \geq 0$, $l \geq 0$, se représente sous la forme

$$S_p = S_{i_1 \dots i_k}^{j_1 \dots j_l} (dx_{i_1})_p \dots \otimes (dx_{i_k})_p \otimes \left(\frac{\partial}{\partial x_{j_1}} \right)_p \otimes \dots \otimes \left(\frac{\partial}{\partial x_{j_l}} \right)_p,$$

dans laquelle $S_{i_1 \dots i_k}^{j_1 \dots j_k}$ sont les composantes du tenseur S_p dans la carte (U, φ) . Les indices $i_1, \dots, i_k; j_1, \dots, j_k$ varient de 1 à n (n est la dimension de la variété M).

b) Soit $(U', \varphi') = (U', x_{1'}, \dots, x_{n'})$ une autre carte sur M . Montrer que les composantes du tenseur S_p dans les cartes (U, φ) et (U', φ') sont reliées par

$$S_{i_1' \dots i_k'}^{j_1' \dots j_k'} = \left(\frac{\partial x_{i_1}}{\partial x_{i_1'}} \right)_p \dots \left(\frac{\partial x_{i_k}}{\partial x_{i_k'}} \right)_p \left(\frac{\partial x_{j_1'}}{\partial x_{j_1}} \right)_p \dots \left(\frac{\partial x_{j_k'}}{\partial x_{j_k}} \right)_p S_{i_1 \dots i_k}^{j_1 \dots j_k}.$$

c) En déduire que les conditions de différentiabilité d'un champ de tenseurs est indépendante du choix de la carte.

d) Montrer que l'espace $T_k^l M$ des champs de tenseurs de type (k, l) sur une variété M est un module libre sur l'espace $\mathcal{F}M = T_0^0 M$ de base \mathcal{B} à déterminer. (Une variété M dont tous les modules $T_k^l M$ sont libres est dite parallélisable).

Exercice 45. Soit l'équation différentielle

$$\dot{x} = v(x), \quad x \in M,$$

définie par un champ de vecteurs v sur une variété M . On dira aussi que le champ v définit un système dynamique. On supposera que les solutions de l'équation sont indéfiniment prolongeables (ce sera le cas si la variété M est compacte). Soit

$$g^t : M \longrightarrow M,$$

le flot (groupe à un paramètre de difféomorphisme) du champ v sur M ,

$$g^t x = x + v(x)t + o(t^2), \quad t \rightarrow 0.$$

On notera μ le volume d'un domaine D ,

$$\mu(t) = \text{vol}.D(t), \quad D(t) = g^t D(0).$$

a) Montrer que pour tout opérateur linéaire $A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, on a

$$\det(I + tA) = 1 + t \text{tr}A + o(t^2), \quad t \rightarrow 0,$$

où I est la matrice unité et $\text{tr}A = \sum_{k=1}^n a_{kk}$ est la trace de la matrice associée à l'opérateur A par rapport à une base quelconque.

b) Montrer que

$$\left. \frac{d\mu(t)}{dt} \right|_{t=0} = \int_{D(0)} \text{div } v \, dx.$$

c) En déduire que g^t conserve le volume de tout domaine.

d) Généraliser les résultats b) et c) au cas de systèmes non autonomes

$$\dot{x} = v(x, t).$$

e) Démontrer la formule de Liouville

$$W = W_0 e^{\int \text{tr} A dt},$$

pour le Wronskien du système linéaire

$$\dot{x} = A(t)x.$$

f) Soit g une application bijective continue conservant les volumes et associant à lui-même un domaine limité D d'un espace euclidien,

$$gD = D.$$

Montrer que dans tout voisinage U d'un point quelconque du domaine D , il existe un point $x \in U$ qui retourne dans le domaine U c.à.d. $g^n x \in U$ pour un certain $n > 0$.

g) Supposons que D soit un cercle et g une rotation d'angle α . Montrer que si $\alpha \neq 2\pi \frac{m}{n}$, alors l'ensemble des points de la forme $g^n x$ est partout dense dans un cercle.

h) On suppose que D est un tore de dimension 2, sur lequel on définit des coordonnées angulaires φ_1 et φ_2 . Considérons la système d'équations différentielles ordinaires sur ce tore

$$(5) \quad \begin{cases} \dot{\varphi}_1 = \alpha_1, \\ \dot{\varphi}_2 = \alpha_2. \end{cases}$$

Montrer que les trajectoires de (5) sur le tore sont fermées si le quotient est rationnel, et partout denses s'il est irrationnel.

i) On suppose que D est un tore T^n de dimension n . Un point du tore est donné par n coordonnées angulaires $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ et g^t une transformation conservant le volume

$$g^t : T^n \longrightarrow T^n, \quad \varphi \longmapsto \varphi + \alpha t.$$

A quelles conditions doit satisfaire α pour que soient partout denses dans le tore T^n :

- la trajectoire $g^t \varphi$, $t \in \mathbb{R}$.
- la trajectoire $g^k \varphi$, $k \in \mathbb{Z}$.

Exercice 46. Soient M une variété différentiable de dimension n ,

$$X : M \longrightarrow TM, \quad p \longmapsto X_p \in T_p M,$$

un champ de vecteurs différentiable sur M ,

$$F : M \longrightarrow \mathbb{R},$$

une fonction de classe \mathcal{C}^∞ sur M et

$$g_t^X : M \longrightarrow M, p \longmapsto g_t^X(p),$$

le flot correspondant au champ X sur M .

a) Montrer que

$$\frac{\partial^2}{\partial t \partial s} (F(g_s^Y g_t^X(p)) - F(g_t^X g_s^Y(p)))_{t=s=0} = (L_X L_Y - L_Y L_X) F(p),$$

où L_X est un opérateur différentiel défini par

$$L_X : C^\infty(M) \longrightarrow C^\infty(M), F \longmapsto L_X F,$$

avec

$$L_X F(p) = \left. \frac{d}{dt} F(g_t^X(p)) \right|_{t=0}.$$

b) Montrer que deux champs de vecteurs différentiables X et Y commutent sur M si et seulement si

$$L_X L_Y = L_Y L_X.$$

Exercice 47. Soit M une variété différentiable de dimension n , compacte, connexe, munie de m champs de vecteurs différentiables (de classe \mathcal{C}^∞) X_1, \dots, X_m commutant deux à deux et linéairement indépendants en chaque point de M . L'objet de cet exercice est de prouver que la variété M est difféomorphe à un tore de dimension m . Sans restreindre la généralité, on peut supposer que $m = 2$. On procède comme suit : Définissons l'application

$$g : \mathbb{R}^2 \longrightarrow M, (t_1, t_2) \longmapsto g(t_1, t_2),$$

où

$$g(t_1, t_2) = g_{t_1}^{X_1} \circ g_{t_2}^{X_2}(x) = g_{t_2}^{X_2} \circ g_{t_1}^{X_1}(x), x \in M.$$

Montrer que

- L'application g est un difféomorphisme local.
- L'application g est surjective.
- Le groupe stationnaire

$$\Lambda = \{(t_1, t_2) \in \mathbb{R}^2 : g(t_1, t_2) = x\},$$

est un sous-groupe discret de \mathbb{R}^2 indépendant du point $x \in M$.

d) En déduire que la variété M est difféomorphe à un tore réel de dimension deux.

Exercice 48. Soit M une variété différentiable (de classe \mathcal{C}^∞) et soit

$$X : M \longrightarrow TM,$$

un champ de vecteurs différentiable (de classe \mathcal{C}^∞) et à support compact (i.e., X est nul en dehors d'un compact de M), ce qui sera en particulier le cas si la variété M est compacte.

a) Montrer que le champ de vecteurs X est générateur d'un unique groupe à un paramètre de difféomorphismes de M ,

$$g_t^X : M \longrightarrow M, \quad t \in \mathbb{R}.$$

Ce groupe est également appelé flot et il admet le champ de vecteurs X pour champ de vitesses

$$\frac{d}{dt}g_t^X(x) = X(g_t^X(x)),$$

avec la condition initiale

$$g_0^X(x) = x.$$

b) En déduire que toute solution de l'équation différentielle

$$\frac{dx(t)}{dt} = X(x(t)), \quad x \in M,$$

avec la condition initiale x (pour $t = 0$), est indéfiniment prolongeable. La valeur de la solution $g_t^X(x)$ à l'instant t est différentiable par rapport à t et à la condition initiale x .

Exercice 49. On pose $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} . Considérons les applications

$$\begin{aligned} \xi & : GL(n, \mathbb{K}) \times GL(n, \mathbb{K}) \longrightarrow GL(n, \mathbb{K}), \quad (A, B) \longmapsto \xi(A, B) = AB, \\ \eta & : GL(n, \mathbb{K}) \longrightarrow GL(n, \mathbb{K}), \quad A \longmapsto \eta(A) = A^{-1}. \end{aligned}$$

a) Montrer que $GL(n, \mathbb{K})$ est un groupe topologique.

b) Montrer que $GL(n, \mathbb{K})$ est une variété différentiable.

c) En déduire que $GL(n, \mathbb{K})$ est un groupe de Lie.

Exercice 50. Montrer que les groupes suivants sont des groupes de Lie : $SL(n, \mathbb{K})$, $U(n)$, $SU(n)$, $O(n, \mathbb{R})$, $SO(n, \mathbb{R})$, $O(p, q)$, $U(p, q)$, $Sp(2n, \mathbb{R})$ et $Sp(p, q)$.

Exercice 51. Démontrer les résultats suivants :

a) Les groupes $U(n)$, $SU(n)$, $O(n, \mathbb{R})$, $SO(n, \mathbb{R})$ sont compacts.

b) Les groupes $U(n)$ et $U(1) \times SU(n)$ sont homéomorphes.

c) Le groupe $SU(2)$ est homéomorphe à la sphère unité de \mathbb{R}^4 .

d) Le groupe $O(n, \mathbb{R})$ est homéomorphe au groupe $\{-1, 1\} \times SO(n, \mathbb{R})$

Exercice 52. Soit \mathcal{L} une algèbre associative sur un corps \mathbb{K} . Posons pour $x, y \in \mathcal{L}$,

$$[x, y] = xy - yx.$$

Montrer que \mathcal{L} , avec une telle opération de commutation, est une algèbre de Lie.

Exercice 53. Sachant que c_{ij}^k sont les constantes de structure d'une algèbre de Lie complexe $\mathbb{C}\mathcal{A}$ par rapport à la base (e_1, \dots, e_n) , trouver celles de l'algèbre de Lie réelle $\mathbb{R}\mathcal{A}$.

Exercice 54. Soit \mathcal{L} une algèbre de Lie.

a) Posons

$$\text{Der } \mathcal{L} = \{D : D \text{ une dérivation de } \mathcal{L}\}.$$

Montrer que $\text{Der } \mathcal{L}$ est une algèbre de Lie par rapport à l'opération

$$(D_1, D_2) \longmapsto [D_1, D_2] = D_1 D_2 - D_2 D_1, \quad \forall D_1, D_2 \in \text{Der } \mathcal{L}.$$

b) Montrer que l'application adjointe de x :

$$\text{ad } x : \mathcal{L} \longrightarrow \mathcal{L}, \quad y \longmapsto \text{ad } x (y) = [x, y],$$

est une dérivation de \mathcal{L} .

c) Montrer que l'application

$$\mathcal{L} \longrightarrow \text{Der } \mathcal{L}, \quad x \longmapsto \text{ad } x,$$

est un homomorphisme. Que détermine cette homomorphisme ?

d) Montrer que $\forall x \in \mathcal{L}, \forall D \in \text{Der } \mathcal{L}$, on a

$$\text{ad } (Dy) = [D, \text{ad } x].$$

e) Soit I un idéal de \mathcal{L} . Les éléments de l'espace quotient \mathcal{L}/I sont les classes

$$x + I = \{x + y : y \in I\}, \quad \forall x \in \mathcal{L},$$

de I dans \mathcal{L} . Montrer que l'ensemble \mathcal{L}/I muni du crochet

$$[x + I, y + I] = [x, y] + I,$$

est une algèbre de Lie.

f) Décrire brièvement quelques notions concernant les algèbres de Lie simple et semi-simple (en précisant leur lien avec les notions de radical, forme de Killing, etc...).

Exercice 55. a) Soient X et Y deux champs de vecteurs tangents à une surface différentiable. Montrer que le crochet de ces champs est aussi tangent à cette surface.

b) En déduire que les champs de vecteurs tangents à une surface différentiable forment une sous-algèbre de Lie de l'algèbre de Lie de l'ensemble des champs de vecteurs.

Exercice 56. Soient G un groupe de Lie, \mathcal{G} son algèbre de Lie et \exp l'application exponentielle.

a) Supposons que $G = SL(n, \mathbb{R})$ et $X \in \mathcal{G}$; $\text{tr} X = 0$. Montrer que

$$A = \exp X \in SL(n, \mathbb{R}) ; \det A = 1.$$

b) On suppose que $G = O(n)$ et $X \in \mathcal{G}$; X antisymétrique. Montrer que

$$A = \exp X \in O(n) ; A \text{ orthogonale.}$$

c) Montrer que si $G = U(n)$ et $X \in \mathcal{G}$; X hermitienne antisymétrique, alors

$$A = \exp X \in U(n) ; A \text{ unitaire.}$$

Exercice 57. a) Soit $\mathbf{A}(n, \mathbb{R})$ le groupe des automorphismes affines de \mathbb{R} (c'est-à-dire des transformations $x \mapsto Ax + b$, $A \in GL(n, \mathbb{R})$). Montrer que $\mathbf{A}(n, \mathbb{R})$ est un groupe de Lie.

b) Vérifier que \exp est surjective pour les groupes suivants : $GL(n, \mathbb{R})$, $SO(n)$, $U(n)$ et le groupe des transformations affines $x \mapsto ax + b$, de la droite réelle telles que $a > 0$.

c) Montrer que le sous-ensemble $\mathcal{H} \in GL(3, \mathbb{R})$ des matrices de la forme

$$\begin{pmatrix} 1 & x & z \\ 0 & 1 & y \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

est un sous-groupe de Lie, pour lequel l'application exponentielle est un difféomorphisme. (\mathcal{H} est appelé groupe de Heisenberg).

d) Montrer que si $A \in SL(2, \mathbb{R})$, on a $\text{tr}(A^2) \geq -2$. En déduire que pour $SL(2, \mathbb{R})$ l'exponentielle n'est pas surjective.

Exercice 58. Soit le demi-plan $y > 0$ du plan de la variable complexe $z = x + iy$ de métrique

$$ds^2 = \frac{dx^2 + dy^2}{y^2}.$$

a) Montrer que les géodésiques de cette variété Riemannienne de dimension 2 sont des cercles et des droites perpendiculaires à l'axe des x .

b) Montrer que les transformations homographiques à coefficients réels

$$z \mapsto \frac{az + b}{cz + d},$$

sont des transformations isométriques de cette variété (plan de Lobatchevski).

Exercice 59. Soit $\gamma = \{(t, q) : q = q(t), t_1 \leq t \leq t_2\}$, une courbe définie sur une variété différentiable et reliant deux points $t = t_1$ et $t = t_2$. Considérons la fonctionnelle

$$(6) \quad \Phi(\gamma) = \int_{t_1}^{t_2} L(q(t), \dot{q}(t), t) dt,$$

où $\dot{q}(t) = \frac{dq}{dt}$ et

$$L : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}, \quad (q, \dot{q}, t) \longmapsto L(q, \dot{q}, t),$$

une fonction de classe \mathcal{C}^2 .

a) Montrer que la fonctionnelle (1) est différentiable et sa différentielle $F(h)$ est donnée par

$$F(h) = \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) h dt + \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} h \right) \Big|_{t_1}^{t_2}.$$

b) Montrer que la courbe γ est extrémale de la fonctionnelle (1) si et seulement si l'équation différentielle (dite d'Euler-Lagrange) est satisfaite :

$$(7) \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) - \frac{\partial L}{\partial q} = 0.$$

c) Appliquer ce qui précède à l'étude des géodésiques dans le plan.

Exercice 60. Considérons une surface S et supposons que soit donnée une représentation paramétrique en fonction de deux paramètres u et v . Montrer que l'équation différentielle des géodésiques sur S s'écrit sous la forme

$$\frac{d}{du} \frac{F + G\dot{v}}{\sqrt{E + 2F\dot{v} + G\dot{v}^2}} = \frac{\frac{\partial E}{\partial v} + 2\frac{\partial F}{\partial v}\dot{v} + \frac{\partial G}{\partial v}\dot{v}^2}{2\sqrt{E + 2F\dot{v} + G\dot{v}^2}}.$$

Exercice 61. Montrer que les équations d'Euler-Lagrange

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q_i} = 0,$$

sont équivalentes à un système de $2n$ -équations différentielles du premier ordre (équations de Hamilton) :

$$\begin{aligned} \dot{q}_i &= \frac{\partial H}{\partial p_i}, \\ \dot{p}_i &= -\frac{\partial H}{\partial q_i}, \end{aligned}$$

pour $i = 1, \dots, n$, et

$$H = \sum_{i=1}^n p_i \dot{q}_i - \mathcal{L}.$$

Exercice 62. Dans \mathbb{R}^3 , on considère le système dynamique défini par

$$(8) \quad \dot{x} = x \wedge \lambda x,$$

où $x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$, $\lambda x = (\lambda_1 x_1, \lambda_2 x_2, \lambda_3 x_3) \in \mathbb{R}^3$ et $\lambda_1 < \lambda_2 < \lambda_3$.

a) Déterminer un isomorphisme entre (\mathbb{R}^3, \wedge) et $(so(3), [,])$.

b) Montrer que le système (8) peut s'écrire sous la forme d'un champ de vecteurs hamiltonien X_H .

c) Déterminer les intégrales premières du problème.

d) Montrer que le système (8) est complètement intégrable et le champ de vecteurs X_H donne un flot sur une variété difféomorphe à M où M est à déterminer.

e) Résoudre le système (8).

Exercice 63. Soit le champ de vecteurs sur \mathbb{R}^6

$$X_H : \begin{cases} \frac{dM}{dt} = M \wedge \frac{\partial H}{\partial M} + l \wedge \frac{\partial H}{\partial l} \\ \frac{dl}{dt} = l \wedge \frac{\partial H}{\partial M} \end{cases}$$

où $M = (M_1, M_2, M_3) \in \mathbb{R}^3$, $l = (l_1, l_2, l_3) \in \mathbb{R}^3$, $H = (M_1, M_2, M_3, l_1, l_2, l_3)$,
 $\frac{\partial H}{\partial M} = \left(\frac{\partial H}{\partial M_1}, \frac{\partial H}{\partial M_2}, \frac{\partial H}{\partial M_3} \right)$, $\frac{\partial H}{\partial l} = \left(\frac{\partial H}{\partial l_1}, \frac{\partial H}{\partial l_2}, \frac{\partial H}{\partial l_3} \right)$.

a) Montrer que le champ de vecteurs X_H est tangent à la variété V définie par

$$V : \begin{cases} F_1 \equiv l_1^2 + l_2^2 + l_3^2 = c_1 \\ F_2 \equiv M_1 l_1 + M_2 l_2 + M_3 l_3 = c_2 \end{cases}$$

c_1, c_2 étant des constantes génériques.

b) Montrer que X_H est un champ de vecteurs hamiltonien sur la variété V pour la 2-forme symplectique :

$$\omega = \frac{1}{l_3} (dM_1 \wedge dl_2 - dM_2 \wedge dl_1) - \frac{M_3}{l_3^2} dl_1 \wedge dl_2.$$

Montrer aussi que les champs de vecteurs hamiltoniens X_{F_1}, X_{F_2} engendrés par F_1 et F_2 (définis en a)) par rapport à la structure symplectique ω sont identiquement nuls.

c) Soit

$$H = F_3 \equiv M_1^2 + M_2^2 + M_3^2 + a_1 l_1^2 + a_2 l_2^2 + a_3 l_3^2,$$

et

$$F_4 \equiv a_1 M_1^2 + a_2 M_2^2 + a_3 M_3^2 - a_2 a_3 l_1^2 - a_1 a_3 l_2^2 - a_1 a_2 l_3^2,$$

où a_1, a_2, a_3 désignent des nombres arbitraires. Montrer que les champs de vecteurs hamiltoniens X_{F_3}, X_{F_4} engendrés par F_3 et F_4 par rapport à la structure symplectique (définis en b)) commutent.

d) En déduire que pour des valeurs génériques de c_1, c_2, c_3, c_4 la variété

$$T = \{(M, l) \in \mathbb{R}^6 : F_1 = c_1, F_2 = c_2, F_3 = c_3, F_4 = c_4\}$$

est un tore de dimension 2.